








# UTILISATION DE TELO PAR FAUTEUIL ROULANT ELECTRIQUE

## TABLEAU DE CORRESPONDANCE

# PILOTAGE DE TELO PAR LE JOYSTICK DU FAUTEUIL ROULANT ELECTRIQUE

- TELO est compatible avec la plupart des commandes de fauteuil roulant électrique selon les critères des diapositives suivantes.
- Ces tableaux précisent les commandes fauteuil compatibles TELO, les réglages fauteuil, les accessoires TELO nécessaires, les réglages TELO.

# TABLEAU DE SYNTHÈSE

Commande Fauteuil	DYNAMIC CONTROL REM 24SD	DYNAMIC CONTROL G91	DYNAMIC CONTROL REM550	PENNY AND GILES R-NET	SUNRISE DELPHI	MEYRACAN	CURTIS
Fabricant Fauteuil	INVACARE	INVACARE	INVACARE	SUNRISE MEYRA	SUNRISE	MEYRA	OTTO BOCK PRIDE (icare)
Photos							
Matériel fauteuil nécessaire	ECU	ECU	ECU ou BUS CAN	OUTPUT MODULE	QRECM	BLUEBOX	ECU
Réglages fauteuil	OUI	OUI	NON	NON	NON	NON	NON
Matériel TELO nécessaire	Câble 7T613	Câble 7T613	Câble 7T613 (ecu) ou câble 7T611 (bus)	Câble ZZDIVAF	Câble ZZDIVAF	Câble 7T613	Câble ZZDIVAF
Réglages TELO	Joystick → contacts secs	Joystick → contacts secs	Joystick → contacts secs (ecu) ou Bus Can	Joystick → contacts secs	Joystick → contacts secs	Joystick → contacts secs	Joystick → contacts secs

# TELO - DYNAMIC CONTROL - Interface ECU

(notamment INVACARE) nota: la gamme utilisant l'électronique SHARK n'est pas compatible.

Commande fauteuil nécessaire **REM 24SD ou REM 24SC**

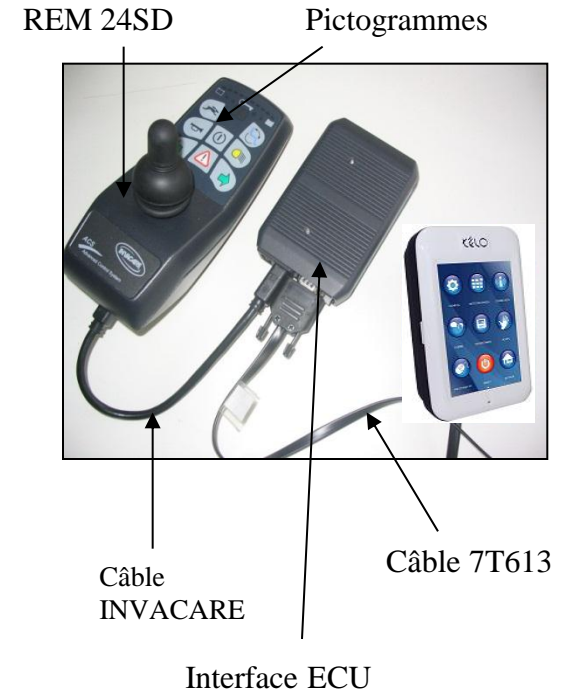
Interface fauteuil **Dynamic control ECU** nécessaire

Réglage à faire sur le logiciel **Wizard version 5:**

- Récupérer le programme fauteuil .
- Fichier → programme ou diagnostic
- Choisir « **specific option ACS REM 24SD** »
- Activer « **mode souris ECU** » en mettant OUI.
- puis choisir le paramètre « **contrôle d'environnement** » mettre **ECU1(B)** sur « oui ».
- Le passage du pilotage du fauteuil au pilotage de TELO se fait par le bouton représentant le fauteuil et le retour par le pictogramme « lapin ». Ces 2 boutons sont remplaçables par un contacteur.

Matériel TELO nécessaire : Câble TELO **7T613** à brancher sur TELO et sur ECU.

Réglage TELO : « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs » ( voir notice TELO)



# TELO - DYNAMIC CONTROL – Interface ECU

(notamment INVACARE)

nota: la gamme utilisant l'électronique SHARK n'est pas compatible.

Commande fauteuil : **ACS DX-REM G91S**



+ **joystick externe DX RJM**



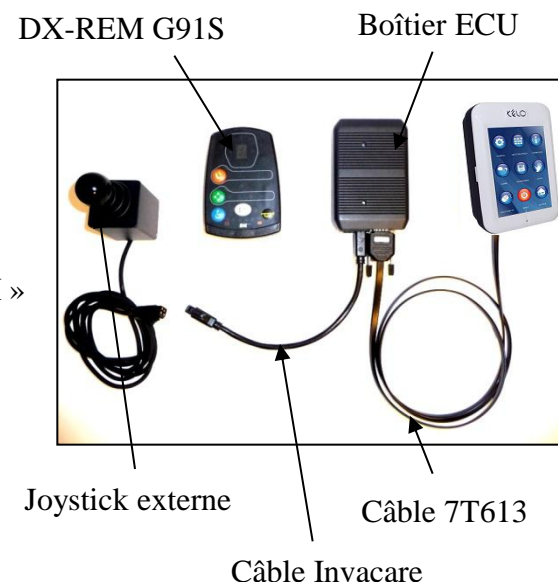
Interface fauteuil : **Dynamic control ECU**

Réglage logiciel **Wizard version 5:**

- Récupérer le programme du fauteuil .
- Fichier → programme ou diagnostic
- Option → changer le type de module, sélectionner « Rem G91S »
- Par défaut le programme est converti en mode scanner. Il faut modifier le paramètre « entrée » de « scanner » à « manette seule » et plus bas dans les « user profiles option » modifier le « joystick source » de « display » à « RJM » sur tous les programmes.
- Le passage du pilotage du fauteuil au pilotage de TELO et retour se fait par le bouton bleu représentant le fauteuil. Ce bouton est remplaçable par un contacteur.
- Se servir du joystick externe en faisant haut ou bas pour faire défiler les fonctions sur le G91S et se mettre sur le mode ECU, gauche et droite sur le joystick permettent de valider un choix.

**Câble TELO 7T613 à brancher sur TELO et sur ECU.**

Réglage TELO : « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs » (voir notice TELO)



# TELO - DYNAMIC CONTROL - Interface ECU

## (notamment INVACARE)

nota: la gamme utilisant l'électronique SHARK n'est pas compatible.

Commande fauteuil : **ACS DX-REM 550**



Interface fauteuil : **Dynamic control ECU**

**Aucun réglage logiciel WIZARD** → Le passage du pilotage du fauteuil au pilotage de TELO se fait par le bouton fonction paramétrable du manipulateur. Ce bouton est remplaçable par un contacteur.

**Câble TELO 7T613** à brancher sur **TELO** et sur **ECU**

**Réglage TELO : « accès », « joystick », « contacts secs » ( voir notice TELO )**



# TELO - DYNAMIC CONTROL – BUS CAN

(notamment INVACARE)

nota: la gamme utilisant l'électronique SHARK n'est pas compatible.

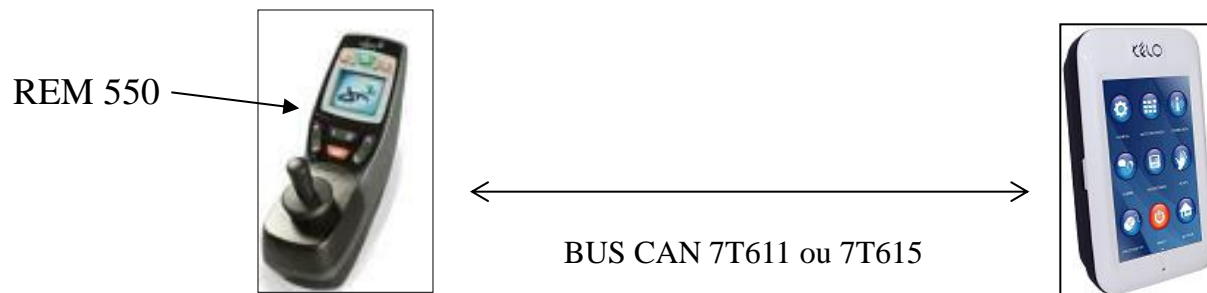
Commande fauteuil : **Branchement direct sur BUS CAN**

Interface fauteuil : **Pas d'interface nécessaire**

**Aucun réglage logiciel WIZARD** → Le passage du pilotage du fauteuil au pilotage de TELO se fait par le bouton fonction paramétrable du manipulateur. Ce bouton est remplaçable par un contacteur.

**Câble TELO 7T611** (BUS CAN) **ou Câble TELO 7T615** (BUS CAN + Sortie relais dans le cadre du contrôle d'une téléalarme) à brancher sur **TELO** et sur **le BUS CAN** (Voir notice TELO)

Réglage TELO : « accès », « joystick », « type joystick », « BUS CAN » ( voir notice TELO )



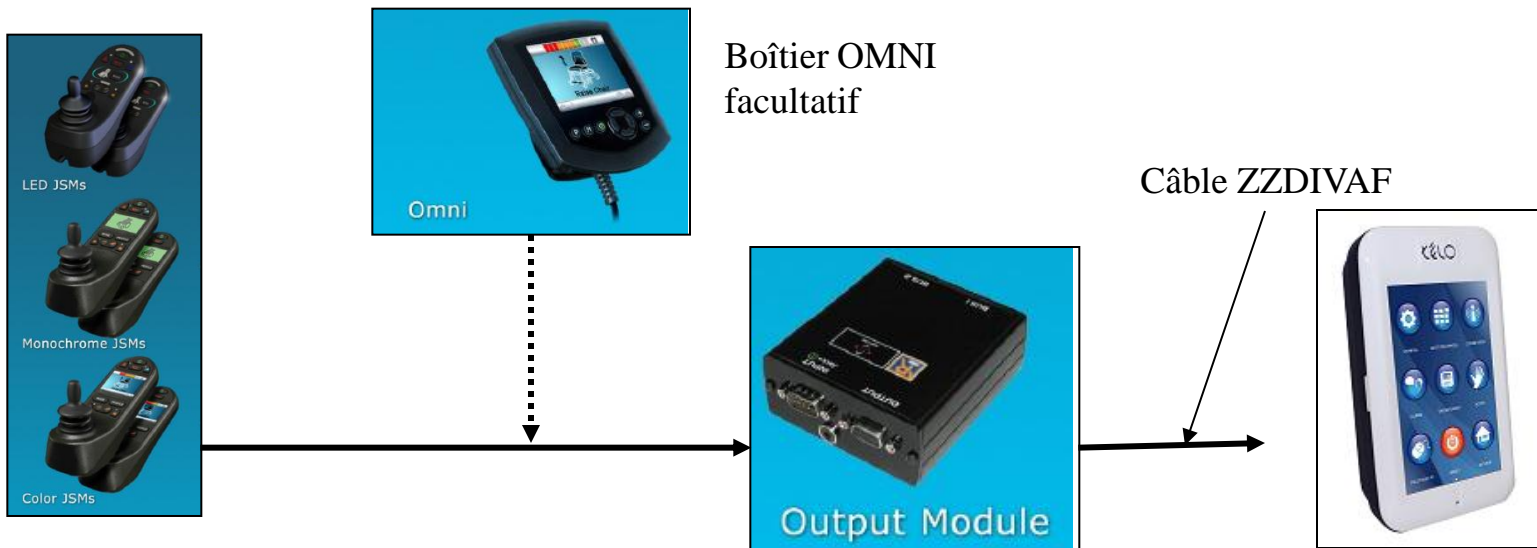
# TELO - PENNY AND GILES R-NET

( notamment SUNRISE, MEYRA... )

**Commande fauteuil:** tout type de commande compatible avec interface IOM ( output module) PENNY AND GILES avec contacts. (le boîtier OMNI est facultatif)

**Câble TELO** référence *ZZDIVAF* à brancher sur TELO et *module OUTPUT* (prise OUT)

**Réglage TELO:** « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs » ( voir notice TELO )





# TELO – Joystick Bluetooth

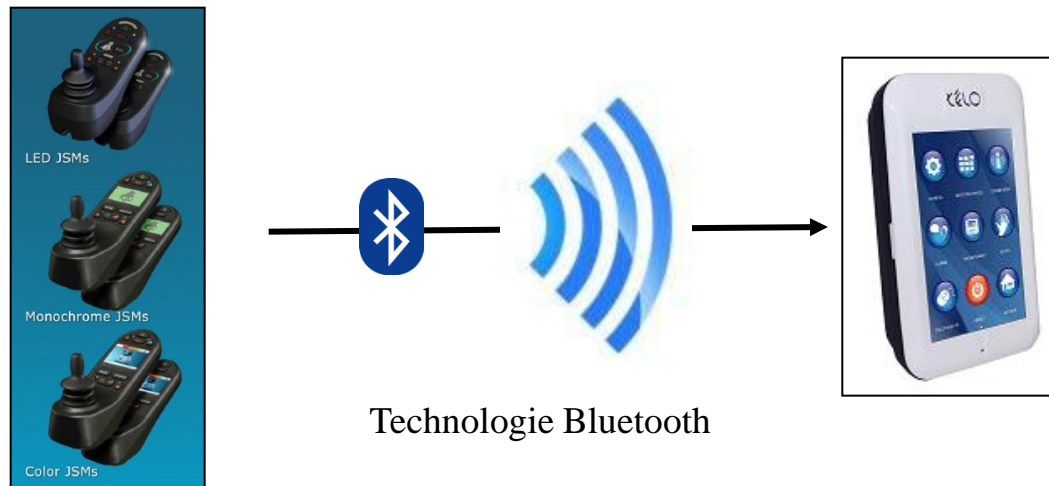
( notamment SUNRISE, MEYRA... )

**Commande fauteuil:** tout type de commande équipée BlueTooth\*.

**Câble TELO pas de câble car liaison BlueTooth.**

**Connecter le joystick au TELO :** « connexion », « réglages Bluetooth »

**Réglage TELO:** « accès », « joystick », « type joystick », « joystick Bluetooth » ( voir notice TELO )



\* Testé avec module Bluetooth R-Net

# TELO - SUNRISE DELPHI

(SUNRISE)

**Commande fauteuil :** *Gamme QR*

**Interface fauteuil :** *SUNRISE QRECM*

**Câble :** *TELO ZZDIVAF*

**Réglage TELO :** « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs » ( voir notice TELO )



# TELO - MEYRA

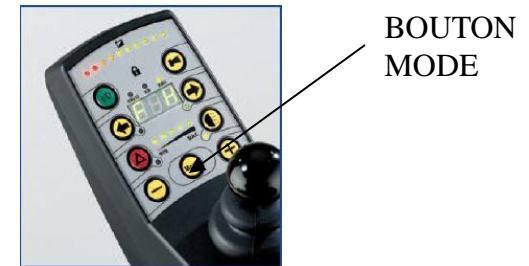
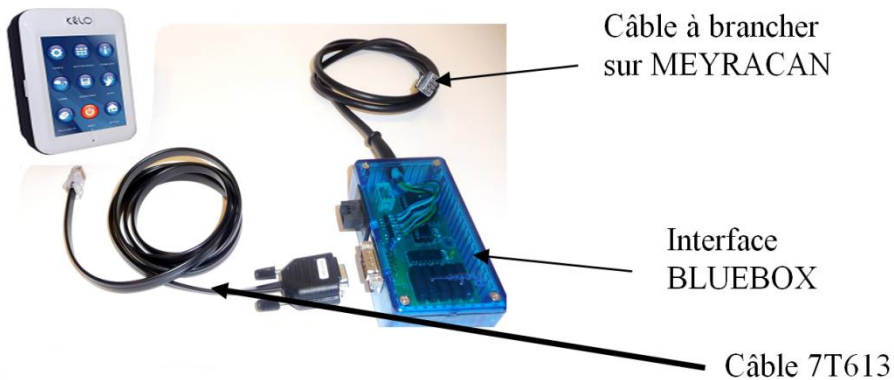
**Commande fauteuil :** *MEYRACAN Bus N°13* ou suivant ou tout joystick branché sur électronique MEYRACAN

**Manipulation :** un appui sur le *bouton MODE* du fauteuil jusqu'à choix « *BLU* », ce bouton MODE est remplaçable par un contacteur. Les 2 clignotants peuvent servir de validation sur l'écran de TELO.

**Interface fauteuil :** *PROTEOR BLUEBOX* référence *7T1203* à brancher sur le joystick *MEYRACAN*

**Câble TELO :** *7T613* branché sur l'interface *BLUEBOX* et *TELO*.

**Réglage TELO :** « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs ». (*voir notice TELO*)



# Commandes spéciales pour fauteuils roulants électriques avec commande CAN-Bus

## Sprint GT, Champ, Optimus, Optimus 2, Touring 928



Différents types de tête de joystick, fourches tétra



Manipulateur Can Bus



Interrupteur externe Mode Option 543



Télécommande seulement pour les vérins Option 657



Télécommande externe Option 656



Mini joystick (4 fonctions) Option 541

Interrupteur externe marche-arrêt Option 543



Joystick externe (double commande) Option 542



Mini Joystick HMC Option 541



Commande avec ventouse sur tablette Option 548



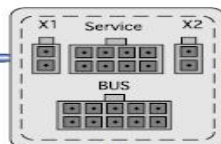
Commande multifonction encastrée dans une tablette Option 544



Commande multifonction au pied Option 547



Commande sur une tablette Option 813



Support pour module de commande Manip Standard monté à l'arrière Option 851



Support pour commande centrale Option 50



Boîtier de puissance



Bluetooth

Commande au doigt HMC Option 549



Commande au menton Option 565



# TELO - CURTIS

( notamment OTTO BOCK, PRIDE 'icare'... )

Commande fauteuil : *CURTIS*

Interface fauteuil : *ECU CURTIS*

Câble TELO : *ZZDIVAF*

**Réglage TELO :** « accès », « joystick », « type joystick », « contacts secs » (*voir notice TELO*)

